

QINGYAO
SYSTEMS

**PRECISION.
TRUST.
DIFFERENT PERSPECTIVE.**

Moving Forward Together.



**AE/AEW/AF/AFW/
ZBF/ZBFW系列高精度
行星减速机**

HIGH PRECISION PLANETARY GEAR BOX

QINGYAO
SYSTEMS

| Precision. Trust. Different Perspective.

以精准、信任与不同视角持续前行

▶ 欢迎来到上海卿耀实业有限公司。

自 2017 年在上海成立以来，QINGYAO 持续成长为工业自动化、运动控制、机器人相关电机、可再生能源部件及传感解决方案领域值得信赖的合作伙伴。

▶ 我们不仅仅是提供产品。

我们倾听客户需求，理解实际应用环境，并与可靠的制造合作伙伴紧密协作，为客户提供实用、稳定并可定制的方案。

▶ 在当今快速变化的工业市场中，

客户需要的不只是标准化供货，更需要灵活的沟通、专业的技术理解、可靠的品质以及长期稳定的支持。QINGYAO 将以真诚、速度与责任感回应客户需求。

▶ 展望未来，

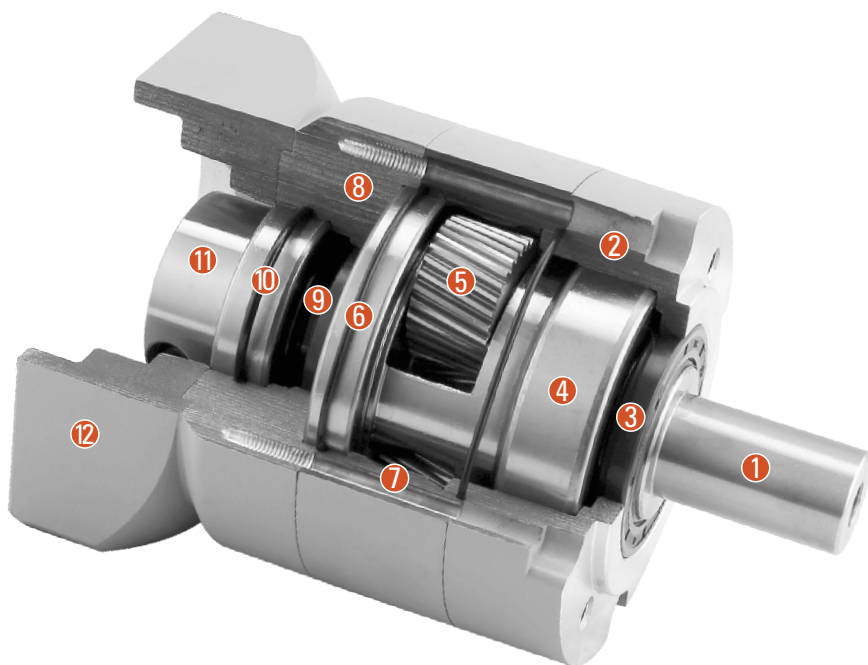
我们将持续强化产品能力，提升服务质量，并以信任、品质和客户满意为基础，建立长期合作伙伴关系。

“ 始终以不同的视角
观察、思考并回应。 ”



AE/AF系列减速机 AE/AF SERIES GEAR BOX

剖视图 Sectional drawing



- ① 输出轴 Output shaft
- ② 前盖 Front cover
- ③ 油封 Oil seal
- ④ 输出轴前轴承 Output shaft front bearing
- ⑤ 行星轮 Planetary gear
- ⑥ 输出轴后轴承 Output shaft rear bearing
- ⑦ 内齿轮 Inner ring gear
- ⑧ 后盖 Rear cover
- ⑨ 太阳轮 Solar wheel
- ⑩ 联轴器轴承 Coupling bearing
- ⑪ 联轴器 Coupling
- ⑫ 适配电机法兰 Flange

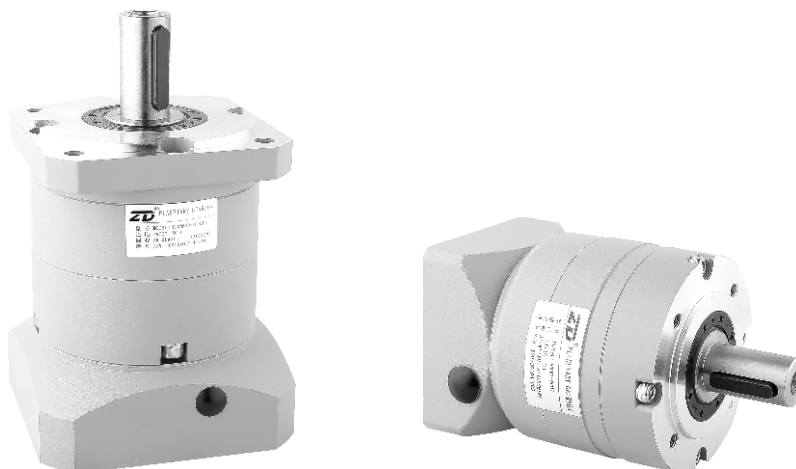
系列号、机座标识说明 Type and model number

AE/F减速机 AE/F Reducers				伺服电机 Servo motor		
60 ①	AE/F ②	10 ③	() ④	(S) ⑤	- 400 ⑥	T1 ⑦
① 减速机机座号: 060				Gear head frame size: 060		
减速机系列代号:				Gear head series code:		
② AE: 圆形安装法兰系列				AE: Round mounting flange series		
AF: 方形安装法兰系列				AF: Square mounting flange series		
③ 减速比: 10				Gear ratio: Single stage 10		
精度 Accuracy ④ 输出轴负荷量为容许输出扭矩的±3%时的值 Output shaft load value at ±3% of allowable output torque				机座号 Frame	级数 Stage	标准型 (省略) Standard (omitted)
				60AE/F	1	7
					2	10
				90AE/F	1	7
					2	10
				120AE/F	1	7
					2	10
				160AE/F	1	7
2	10					
输入轴型式				Input shaft type		
S: 整体锁紧 (省略) (无论马达是否有键槽都可使用)				S: Overall locking (Omitted) (Can be used regardless of whether the motor has a keyway)		
S1: 带锁紧环锁紧 (无论马达是否有键槽都可使用)				S1: Locking with locking ring (Can be used regardless of whether the motor has a keyway)		
S2: 带键槽锁紧 (输入轴带键)				S2: Lock with keyway (Input shaft with key)		
K: 带键槽				K: With keyway		
A: 其他适配器 (请于本公司联系)				A: Other adapters (Please contact us)		
⑥ 适用伺服马达功率 (W)				Applicable servo motor power (W)		
⑦ 输入法兰与伺服电机对应尺寸表 ()				Corresponding dimension table of input flange and servo motor ()		

AE/AF系列精密行星减速机

AE/AF PLANETARY GEAR BOX

产品图 Product diagram



技术资料 Technical information

产品型号 Product type		60	90	120	160	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
额定输出扭矩 Rated output torque	N.M	31	85	144	342	3	1
		50	95	200	542	4	
		41	105	220	650	5	
		30	93	200	550	7	
		23	83	180	500	8	
		18	70	155	450	10	
		31	115	209	-	12	2
		31	115	209	342	15	
		50	130	275	-	16	
		50	130	275	542	20	
		41	135	280	650	25	
		50	120	260	-	32	
		41	125	265	550	35	
		41	115	245	500	40	
		41	135	280	650	50	
		23	83	180	-	64	
		23	83	180	500	80	
		18	73	165	450	100	
寿命 Life	小时 Hour	20000					
瞬间急停扭矩 Instant emergency stop torque	N.M	2倍额定输出力矩 2 times rated output torque					

产品型号 Product type	60	90	120	160	单位 Unit	级数 Stage
最大径向力 Radial force	750	2100	2520	7000	N	-
最大轴向力 Axial force	375	1050	1260	5000	N	-
满载效率 Full load efficiency	≥97				%	1
	≥94					2
重量 Weight	0.9	2.5	6.5	18	Kg	1
	1.2	3.0	7.2	20		2
工作温度 Operating temperature	-10~+90				℃	-
保护等级 Protection level	IP65					
润滑方式 Lubrication method	终身润滑 Lifetime lubrication					
安装方式 Installation method	任意 Any					

最大径向力与最大轴向力，输出100RPM时，作用于输出轴中心位置(L/2)处。
Maximum radial force and maximum axial force, when the output is 100RPM, it acts on the center position (L/2) of the output shaft.

AE/AF系列精密行星减速机

AE/AF PLANETARY GEAR BOX

技术资料 Technical information

产品型号 Product type		60	90	120	160	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
转动惯量 Moment of inertia	Kgcm ²	0.15	0.69	2.94	9.21	3	1
		0.12	0.50	2.27	7.54	4	
		0.10	0.46	2.10	7.42	5	
		0.10	0.42	2.00	7.14	7	
		0.10	0.42	2.00	7.07	8	
		0.09	0.39	1.90	7.03	10	
		0.06	0.32	1.50	-	12	2
		0.05	0.29	1.13	2.71	15	
		0.06	0.32	1.11	-	16	
		0.05	0.29	0.99	2.71	20	
		0.05	0.29	0.98	2.71	25	
		0.05	0.26	0.89	-	32	
		0.05	0.26	0.89	2.71	35	
		0.05	0.26	0.89	2.71	40	
		0.05	0.26	0.89	2.57	50	
		0.05	0.26	0.89	-	64	
		0.05	0.26	0.89	2.57	80	
		0.05	0.26	0.89	2.57	100	

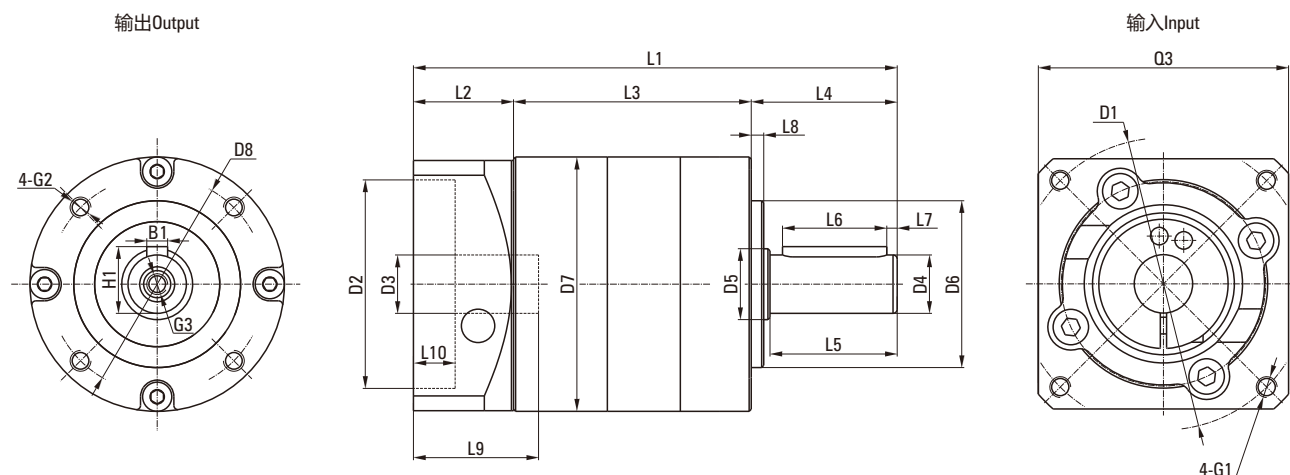
产品型号 Product type		60	90	120	160	级数 Stage
回程间隙 Backlash	arcmin	≤7	≤7	≤7	≤7	1
	弧分	≤10	≤10	≤10	≤10	2
抗扭刚性 Torsion resistance	N.M/arcmin	1.8	4.5	12	38	-
噪声 Noise	dB(A)	63				-
最高输出转速 Output speed	min ⁻¹	4500	4500	4500	4500	-
推荐输入转速 Recommended input speed	min ⁻¹	3000	3000	3000	3000	-

- 转动惯量与输入轴有关。Moment of inertia is related to input shaft.
- 噪声检测标准，距离1m，在输入转速3000转/分空载时测得。Noise detection standard, distance 1m, measured at input speed of 3000 rpm with no load.

AE行星减速机-机械参数

AE PLANETARY GEAR BOX-MECHANICAL PARAMETER

尺寸图 Dimensional drawing



尺寸表 Dimensional table

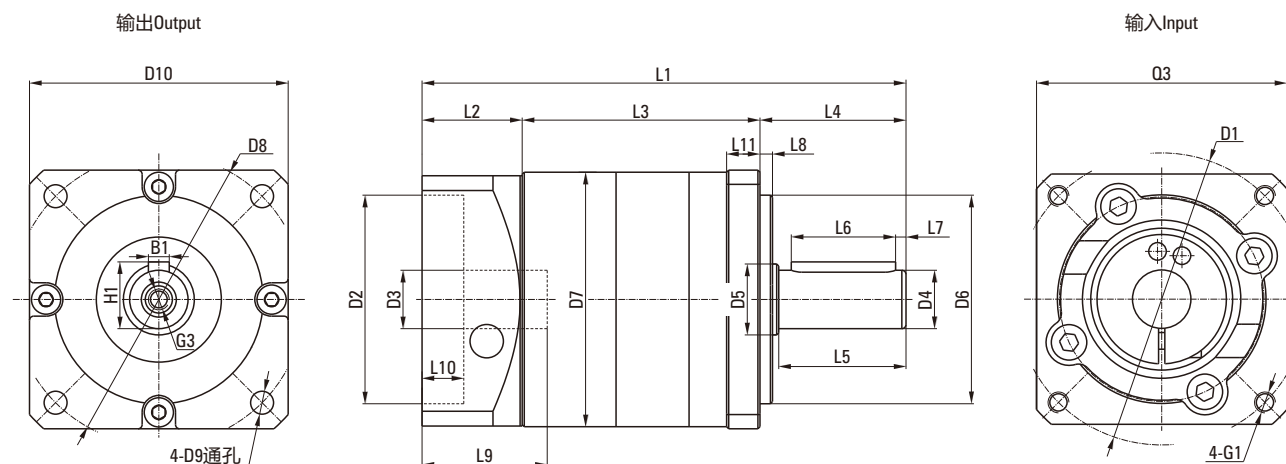
[单位 Unit: mm]

产品型号 Product type	60AE		90AE		120AE		160AE	
级数 Number of stage	1	2	1	2	1	2	1	2
L1箱体总长 L1 overall length	116	126	151	165.5	196	207	284.5	328.5
L3箱体长度 L3 body length	57	67	77.3	91.8	93	104	131.5	175.5
输出端 Output								
L4出轴长度 L4 output shaft length	35		40		55		87	
L5出轴长至轴肩 L5 output length to the shaft shoulder	30.5		36		50		80	
L6键长度 L6 key length	25		28		40		70	
L7键至轴末端长 L7 key length to shaft end	2.5		4		5		5	
L8凸台直径 L8 spigot diameter	3		3		4		5	
D4出轴直径 D4 output shaft diameter	Φ14h7		Φ20h7		Φ25h7		Φ40h7	
D5轴肩直径 D5 shaft shoulder diameter	Φ20		Φ30		Φ40		Φ55	
D6定位凸台直径 D6 spigot diameter	Φ40h7		Φ60h7		Φ80h7		Φ130h7	
D7箱体直径 D7 body diameter	Φ61		Φ90		Φ115		Φ160	
D8安装孔分布圆 D8 hole circle	Φ52		Φ70		Φ100		Φ145	
B1键宽 B1 key width	5		6		8		12	
H1键高 H1 key height	16		22.5		28		43	
G2安装螺孔 G2 mounting screw hole	M5X10		M6X12		M10X16		M12X20	
G3中心螺孔 G3 center screw hole	M5X15		M6X18		M10X22		M12X25	
输入端 Input								
L2输入端法兰长度 L2 input flange length	24		33.7		48		66	
L9电机轴长度 L9 motor shaft length	30		40		58		79	
L10定位凸台深 L10 spigot depth	10		10		10		10	
D1安装孔分布圆 D1 mounting hole distribution circle	Φ70		Φ90		Φ145		Φ200	
D2定位凸台直径 D2 spigot diameter	Φ50G7		Φ70G7		Φ110G7		Φ114.3G7	
D3输入轴轴径 D3 input shaft diameter	≤14G7		≤19G7		≤24G7		≤35G7	
G1安装螺孔X深度 G1 mounting threads X depth	M4X10		M5X12		M8X21		M12X25	
Q3输入法兰 Q3 input flange	□60		□80		□130		□175	

AF行星减速机-机械参数

AF PLANETARY GEAR BOX-MECHANICAL PARAMETER

尺寸图 Dimensional drawing



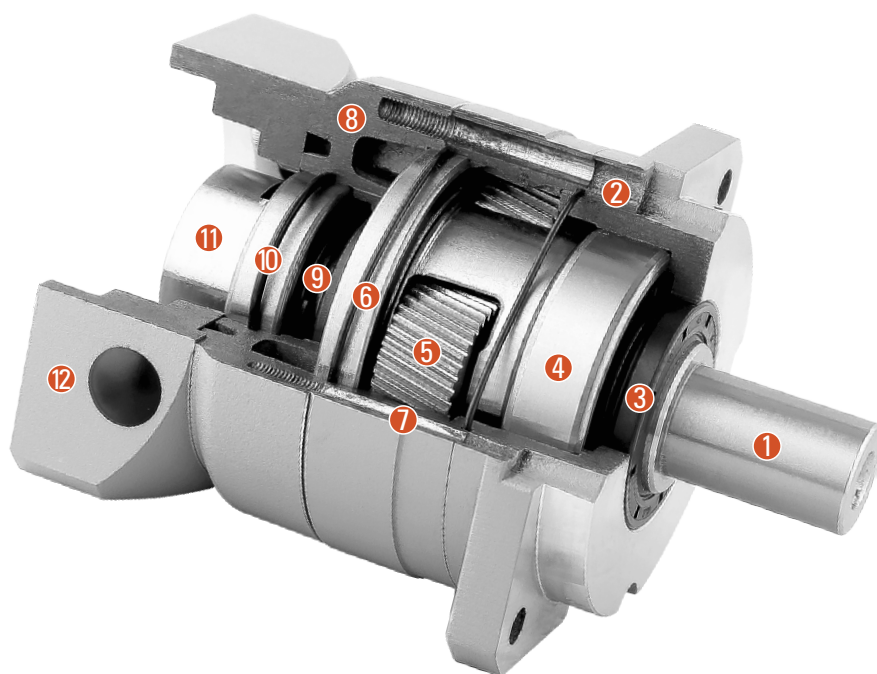
尺寸表 Dimensional table

[单位 Unit: mm]

产品型号 Product type	60AF		90AF		120AF		160AF	
级数 Number of stage	1	2	1	2	1	2	1	2
L1箱体总长 L1 overall length	116	126	151	165.5	196	207	284.5	328.5
L3箱体长度 L3 body length	57	67	77.3	91.8	93	104	131.5	175.5
输出端 Output								
L4出轴长度 L4 output shaft length	35		40		55		87	
L5出轴长至轴肩 L5 output length to the shaft shoulder	30.5		36		50		80	
L6键长度 L6 key length	25		28		40		70	
L7键至轴末端长 L7 key length to shaft end	2.5		4		5		5	
L8凸台直径 L8 spigot diameter	3		3		4		5	
L11输出法兰厚度 L11 output flange thickness	8		10		16		15	
D4出轴直径 D4 output shaft diameter	Φ14h7		Φ20h7		Φ25h7		Φ40h7	
D5轴肩直径 D5 shaft shoulder diameter	Φ20		Φ30		Φ40		Φ55	
D6定位凸台直径 D6 spigot diameter	Φ50h7		Φ80h7		Φ110h7		Φ130h7	
D7箱体直径 D7 body diameter	Φ61		Φ90		Φ115		Φ160	
D8安装孔分布圆 D8 hole circle	Φ70		Φ100		Φ130		Φ185/Φ200	
D9法兰安装孔 D9 mounting hole	Φ5.5		Φ6.5		Φ8.5		Φ11/Φ13.5	
D10安装孔分布圆 D10 hole circle	□62		□90		□115		□160/□175	
B1键宽 B1 key width	5		6		8		12	
H1键高 H1 key height	16		22.5		28		43	
G3中心螺纹孔 G3 center screw hole	M5X15		M6X18		M10X22		M12X25	
输入端 Input								
L2输入端法兰长度 L2 input flange length	24		33.7		48		66	
L9电机轴长度 L9 motor shaft length	30		40		58		79	
L10定位凸台深 L10 spigot depth	10		10		10		10	
D1安装孔分布圆 D1 mounting hole distribution circle	Φ70		Φ90		Φ145		Φ200	
D2定位凸台直径 D2 spigot diameter	Φ50G7		Φ70G7		Φ110G7		Φ114.3G7	
D3输入轴轴径 D3 input shaft diameter	≤14G7		≤19G7		≤24G7		≤35G7	
G1安装螺纹孔X深度 G1 mounting threads X depth	M4X10		M5X12		M8X21		M12X25	
Q3输入法兰 Q3 input flange	□60		□80		□130		□175	

ZBF系列减速机 ZBF SERIES GEAR BOX

剖视图 Sectional drawing



- ① 输出轴 Output shaft
- ② 前盖 Front cover
- ③ 油封 Oil seal
- ④ 输出轴前轴承 Output shaft front bearing
- ⑤ 行星轮 Planetary gear
- ⑥ 输出轴后轴承 Output shaft rear bearing
- ⑦ 内齿轮 Inner ring gear
- ⑧ 后盖 Rear cover
- ⑨ 太阳轮 Solar wheel
- ⑩ 联轴器轴承 Coupling bearing
- ⑪ 联轴器 Coupling
- ⑫ 适配电机法兰 Flange

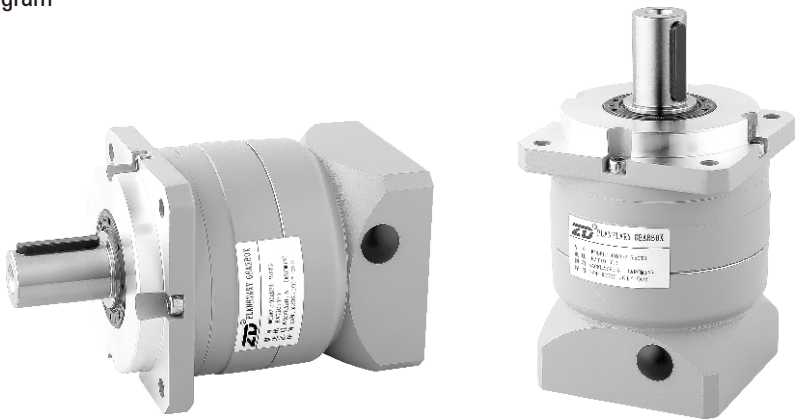
系列号、机座标识说明 Type and model number

ZBF减速机 ZBF Reducers				伺服电机 Servo motor		
60	ZBF	10	()	(S)	-	400 T1
①	②	③	④	⑤	⑥	⑦
① 减速机机座号: 060/090/115/142/180				Gear head frame size: 060/090/115/142/180		
② 减速机系列代号: ZBF: 方形安装法兰系列				Gear head series code: ZBF: Square mounting flange series		
③ 减速比: 10				Gear ratio: Single stage 10		
④ 精度 Accuracy 输出轴负荷量为容许输出扭矩的 $\pm 3\%$ 时的值 Output shaft load value at $\pm 3\%$ of allowable output torque				机座号 Frame	级数 Stage	精密型P1 Precise
				060ZBF	1	3
					2	5
				090ZBF	1	3
					2	5
				115ZBF	1	3
					2	5
				142ZBF	1	3
					2	5
				180ZBF	1	3
					2	5
⑤ 输入轴型式 S: 整体锁紧 (省略) (无论马达是否有键槽都可使用) S1: 带锁紧环锁紧 (无论马达是否有键槽都可使用) S2: 带键槽锁紧 (输入轴带键) K: 带键槽 A: 其他适配器 (请于本公司联系)				Input shaft type S: Overall locking (Omitted) (Can be used regardless of whether the motor has a keyway) S1: Locking with locking ring (Can be used regardless of whether the motor has a keyway) S2: Lock with keyway (Input shaft with key) K: With keyway A: Other adapters (Please contact us)		
⑥ 适用伺服马达功率 (W)				Applicable servo motor power (W)		
⑦ 输入法兰与伺服电机对应尺寸表 ()				Corresponding dimension table of input flange and servo motor ()		

ZBF系列精密行星减速机

ZBF PLANETARY GEAR BOX

产品图 Product diagram



技术资料 Technical information

产品型号 Product type		060	090	115	142	180	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
额定输出扭矩 Rated output torque	N.M	45	120	198	332	578	3	1
		40	130	280	532	1040	4	
		50	150	320	650	1190	5	
		40	130	290	540	1090	7	
		35	110	250	490	990	8	
		30	90	220	440	890	10	
		45	120	198	332	578	15	2
		40	130	280	532	1040	20	
		50	150	320	640	1190	25	
		40	130	290	540	1190	35	
		35	110	250	490	990	40	
		50	150	320	640	1190	50	
		45	140	300	-	-	64	
		40	130	290	540	1090	70	
		35	110	250	490	990	80	
		30	90	220	440	890	100	
寿命 Life	小时 Hour	20000						
瞬间急停扭矩 Instant emergency stop torque	N.M	3倍额定输出力矩 3 times rated output torque						

产品型号 Product type	060	090	115	142	180	单位 Unit	级数 Stage
最大径向力 Radial force	1100	3000	6023	9230	13500	N	-
最大轴向力 Axial force	630	1230	2550	4200	7000	N	-
满载效率 Full load efficiency	≥97					%	1
	≥94						2
重量 Weight	1.055	2.680	6.32	18.30	26.80	Kg	1
	1.065	3.135	7.20	22.14	33.55		2
工作温度 Operating temperature	-10~+90					℃	-
保护等级 Protection level	IP65						
润滑方式 Lubrication method	终身润滑 Lifetime lubrication						
安装方式 Installation method	任意 Any						

最大径向力与最大轴向力，输出100RPM时，作用于输出轴中心位置(L/2)处。
Maximum radial force and maximum axial force, when the output is 100RPM, it acts on the center position (L/2) of the output shaft.

ZBF系列精密行星减速机

ZBF PLANETARY GEAR BOX

技术资料 Technical information

产品型号 Product type		060	090	115	142	180	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
转动惯量 Moment of inertia	Kgcm ²	0.16	0.61	3.25	9.21	28.98	3	1
		0.14	0.48	2.74	7.54	23.67	4	
		0.13	0.47	2.71	7.42	23.29	5	
		0.13	0.45	2.62	7.14	22.48	7	
		0.13	0.44	2.58	7.07	22.59	8	
		0.13	0.44	2.57	7.03	22.51	10	
		0.03	0.13	0.47	2.71	7.42	15	2
		0.03	0.13	0.47	2.71	7.42	20	
		0.03	0.13	0.47	2.71	7.42	25	
		0.03	0.13	0.47	2.71	7.42	35	
		0.03	0.13	0.47	2.71	7.42	40	
		0.03	0.13	0.44	2.57	7.03	50	
		0.03	0.13	0.44	-	-	64	
		0.03	0.13	0.44	2.57	7.03	70	
		0.03	0.13	0.44	2.57	7.03	80	
		0.03	0.13	0.44	2.57	7.03	100	

产品型号 Product type		60	90	115	142	180	级数 Stage
回程间隙 Backlash	arcmin	≤5	≤5	≤5	≤5	≤5	1
	弧分	≤7	≤7	≤7	≤7	≤7	2
抗扭刚性 Torsion resistance	N.M/arcmin	7	14	25	50	145	-
噪声 Noise	dB(A)	≤63					-
最高输出转速 Output speed	min ⁻¹	6000	6000	6000	6000	6000	-
推荐输入转速 Recommended input speed	min ⁻¹	3000	3000	3000	3000	3000	-

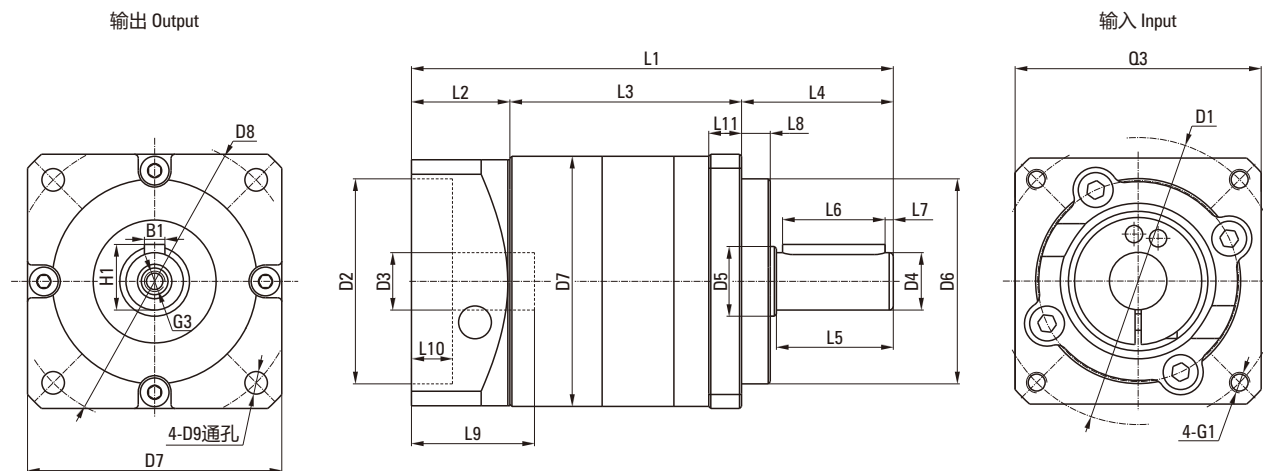
1. 转动惯量与输入轴有关。Moment of inertia is related to input shaft.

2. 噪声检测标准，距离1m，在输入转速3000转/分空载时测得。Noise detection standard, distance 1m, measured at input speed of 3000 rpm with no load.

ZBF行星减速机-机械参数

ZBF PLANETARY GEAR BOX-MECHANICAL PARAMETER

尺寸图 Dimensional drawing



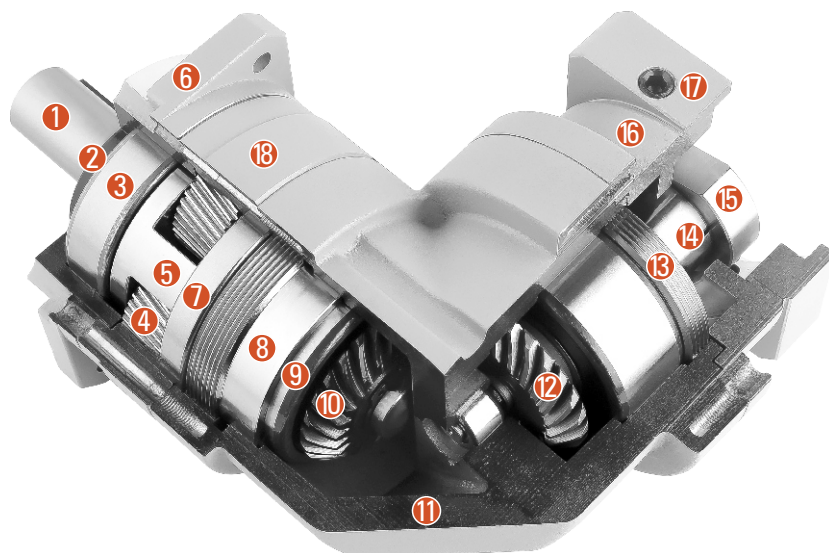
尺寸表 Dimensional table

[单位 Unit: mm]

产品型号 Product type	060ZBF		090ZBF		115ZBF		142ZBF		180ZBF	
级数 Number of stage	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2
L1箱体总长 L1 overall length	121.5	131.5	153	167.5	208	219	295.3	330.5	295.5	352.5
L3箱体长度 L3 body length	60.5	70.5	71.3	85.8	95	106	132.3	167.5	141	198
输出端 Output										
L4出轴长度 L4 output shaft length	37		48		65		97		105	
L5出轴长至轴肩 L5 output length to the shaft shoulder	28.5		36		51		79		82	
L6键长度 L6 key length	25		32		40		70		70	
L7键至轴末端长 L7 key length to shaft end	2		2		5		4		6	
L8凸台直径 L8 spigot diameter	7		10		12		15		20	
L11输出法兰厚度 L11 output flange thickness	8		10		14		15		20	
D4出轴直径 D4 output shaft diameter	Φ16h7		Φ22h7		Φ32h7		Φ40h7		Φ55h7	
D5轴肩直径 D5 shaft shoulder diameter	Φ20		Φ30		Φ40		Φ50		Φ65	
D6定位凸台直径 D6 spigot diameter	Φ50h7		Φ80h7		Φ110h7		Φ130h7		Φ160h7	
D7箱体直径 D7 body diameter	Φ61		Φ90		Φ115		Φ142		Φ180	
D8安装孔分布圆 D8 hole circle	Φ70		Φ100		Φ130		Φ165		Φ215	
D9法兰安装孔 D9 mounting hole	Φ5.5		Φ6.5		Φ8.5		Φ11		Φ13	
D10 法兰边宽 D10 mounting width	□62		□90		□120		□142		□180	
B1键宽 B1 key width	5		6		10		12		16	
H1键高 H1 key height	18		22.5		35		43		59	
G3中心螺纹孔 G3 center screw hole	M5X15		M8X18		M12X28		M16X36		M20X42	
输入端 Input										
L2输入端法兰长度 L2 input flange length	24		33.7		48		66		49.5	
L9电机轴长度 L9 motor shaft length	30		40		58		81		81	
L10定位凸台深 L10 spigot depth	10		10		10		12		12	
D1安装孔分布圆 D1 mounting hole distribution circle	Φ70		Φ90		Φ145		Φ200		Φ200	
D2定位凸台直径 D2 spigot diameter	Φ50G7		Φ70G7		Φ110G7		Φ114.3G7		Φ114.3G7	
D3输入轴轴径 D3 input shaft diameter	≤Φ14G7		≤Φ19G7		≤Φ24G7		≤Φ35G7		≤Φ35G7	
G1安装螺纹孔X深度 G1 mounting threads X depth	M4X10		M5X12		M8X21		M12X28		M12X28	
Q3输入法兰 Q3 input flange	□60		□80		□130		□176		□176	

ZBFW/AE/FW系列减速机 ZBFW/AE/FW SERIES GEAR BOX

剖视图 Sectional drawing



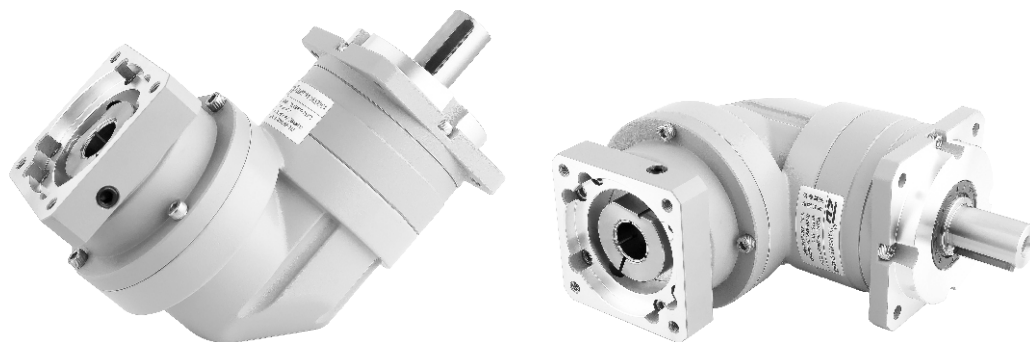
- ① 输出轴 Output shaft
- ② 油封 Oil seal
- ③ 输出轴前轴承 Output shaft front bearing
- ④ 行星轮 Planetary gear
- ⑤ 太阳轮 Solar wheel
- ⑥ 前盖 Front cover
- ⑦ 输出轴后轴承 Output shaft rear bearing
- ⑧ 调节螺母 Adjusting nut
- ⑨ 双列角接触轴承 Double row angular contact bearing
- ⑩ 输出锥齿轮 Output bevel gear
- ⑪ 直角箱体 Right angle box
- ⑫ 输入锥齿轮 Input bevel gear
- ⑬ 锁紧螺母 Lock nut
- ⑭ 输入联轴器 Input coupling
- ⑮ 锁紧器 Locking device
- ⑯ 后盖 Rear cover
- ⑰ 后盖垫片 Rear cover gasket
- ⑱ 内齿轮 Inner ring gear

系列号、机座标识说明 Type and model number

ZBFW减速机 ZBFW Reducers				伺服电机 Servo motor		
060	ZBFW	10	()	(S)	-	400 T1
①	②	③	④	⑤	⑥	⑦
① 减速机机座号: 060/090/60/90				Gear head frame size: 060/090/60/90		
② 减速机系列代号: ZBFW: 方形安装法兰系列				Gear head series code: ZBFW: Square mounting flange series		
③ 减速比: 10				Gear ratio: Single stage 10		
④ 精度 Accuracy 输出轴负荷量为容许输出扭矩的 $\pm 3\%$ 时的值 Output shaft load value at $\pm 3\%$ of allowable output torque				机座号 Frame	级数 Stage	标准型 (省略) Standard (omitted)
				060ZBFW	1	8
					2	12
				090ZBFW	1	8
					2	12
				60AE/FW	1	10
					2	15
				90AE/FW	1	10
					2	15
⑤ 输入轴型式 S: 整体锁紧 (省略) (无论马达是否有键槽都可使用) S1: 带锁紧环锁紧 (无论马达是否有键槽都可使用) S2: 带键槽锁紧 (输入轴带键) K: 带键槽 A: 其他适配器 (请于本公司联系)				Input shaft type S: Overall locking (Omitted) (Can be used regardless of whether the motor has a keyway) S1: Locking with locking ring (Can be used regardless of whether the motor has a keyway) S2: Lock with keyway (Input shaft with key) K: With keyway A: Other adapters (Please contact us)		
⑥ 适用伺服马达功率 (W)				Applicable servo motor power (W)		
⑦ 输入法兰与伺服电机对应尺寸表 ()				Corresponding dimension table of input flange and servo motor ()		

ZBFW/AE/FW系列精密行星减速机 ZBFW/AE/FW PLANETARY GEAR BOX

产品图 Product diagram



技术资料 Technical information

产品型号 Product type		060ZBFW	090ZBFW	60AE/FW	90AE/FW	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
额定输出扭矩 Rated output torque	N.M	45	120	31	85	3	1
		40	130	50	95	4	
		50	150	41	105	5	
		40	130	30	93	7	
		35	110	23	83	8	
		30	90	18	70	10	
		45	120	31	115	15	2
		40	130	50	130	20	
		50	150	41	135	25	
		40	150	41	125	35	
		35	150	41	115	40	
		50	150	41	135	50	
		45	110	23	83	64	
		40	120	30	110	70	
		35	110	23	83	80	
		30	90	18	73	100	
寿命 Life	小时 Hour	20000					
瞬间急停扭矩 Instant emergency stop torque	N.M	3倍额定输出力矩 3 times rated output torque		2倍额定输出力矩 2 times rated output torque		-	

产品型号 Product type	060ZBFW	090ZBFW	60AE/FW	90AE/FW	单位 Unit	级数 Stage
最大径向力 Radial force	1100	3000	750	2100	N	-
最大轴向力 Axial force	630	1230	375	1050	N	-
满载效率 Full load efficiency	≥ 97				%	1
	≥ 94					2
重量 Weight	1.6	5.6	1.5	5.6	Kg	1
	1.9	6.3	1.8	6.3		2
工作温度 Operating temperature	-10 ~ + 90				℃	-
保护等级 Protection level	IP65					
润滑方式 Lubrication method	终身润滑 Lifetime lubrication					
安装方式 Installation method	任意 Any					

最大径向力与最大轴向力，输出100RPM时，作用于输出轴中心位置(L/2)处。
Maximum radial force and maximum axial force, when the output is 100RPM, it acts on the center position (L/2) of the output shaft.

ZBFW/AE/FW系列精密行星减速机

ZBFW/AE/FW PLANETARY GEAR BOX

技术资料 Technical information

产品型号 Product type		060ZBFW	090ZBFW	60AE/FW	90AE/FW	减速比 Reduction ratio	级数 Stage
转动惯量 Moment of inertia	Kgcm ²	0.3	2.3	0.3	2.3	3	1
		0.3	2.3	0.3	2.3	4	
		0.3	2.3	0.3	2.3	5	
		0.3	2.3	0.3	2.3	7	
		0.3	2.3	0.3	2.3	8	
		0.3	2.3	0.3	2.3	10	
		0.07	0.3	0.07	0.3	15	2
		0.07	0.3	0.07	0.3	20	
		0.07	0.3	0.07	0.3	25	
		0.07	0.3	0.07	0.3	35	
		0.07	0.3	0.07	0.3	40	
		0.07	0.3	0.07	0.3	50	
		0.07	0.3	0.07	0.3	64	
		0.07	0.3	0.07	0.3	70	
		0.07	0.3	0.07	0.3	80	
		0.07	0.3	0.07	0.3	100	

P14

产品型号 Product type		060ZBFW	090ZBFW	60AE/FW	90AE/FW	级数 Stage
回程间隙 Backlash	arcmin	≤8	≤8	≤10	≤10	1
	弧分	≤12	≤12	≤15	≤15	2
抗扭刚性 Torsion resistance	N.M/arcmin	7	14	1.8	4.5	-
噪声 Noise	dB(A)	≤70		≤73		-
最高输出转速 Output speed	min ⁻¹	6000	6000	4500	4500	-
推荐输入转速 Recommended input speed	min ⁻¹	3000	3000	3000	3000	-

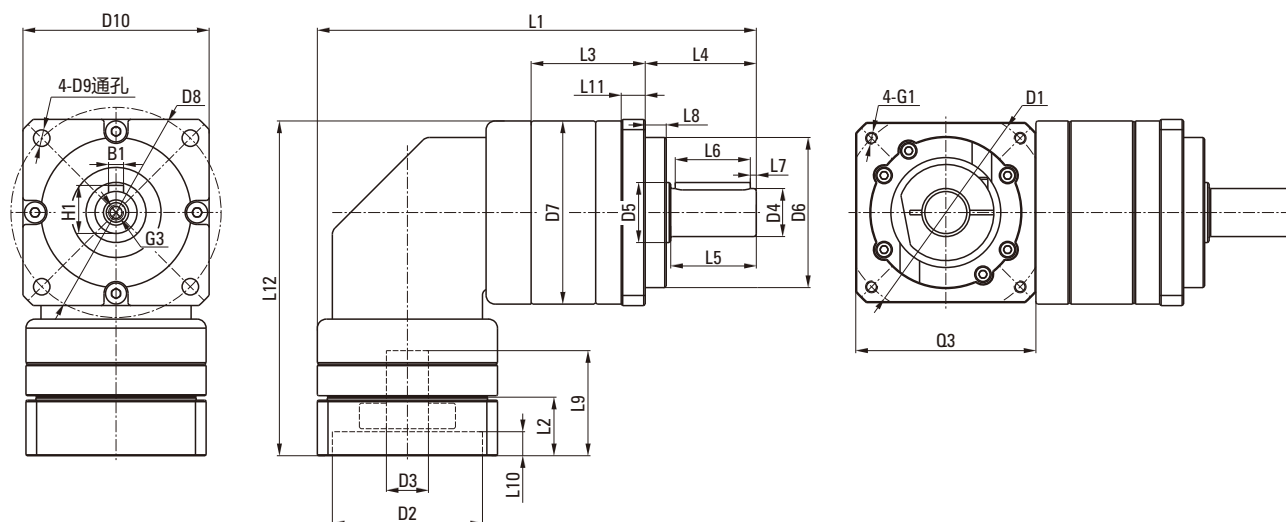
1. 转动惯量与输入轴有关。Moment of inertia is related to input shaft.

2. 噪声检测标准，距离1m，在输入转速3000转/分空载时测得。Noise detection standard, distance 1m, measured at input speed of 3000 rpm with no load.

ZBFW/AFW行星减速机-机械参数

ZBFW/AFW PLANETARY GEAR BOX-MECHANICAL PARAMETER

尺寸图 Dimensional drawing



尺寸表 Dimensional table

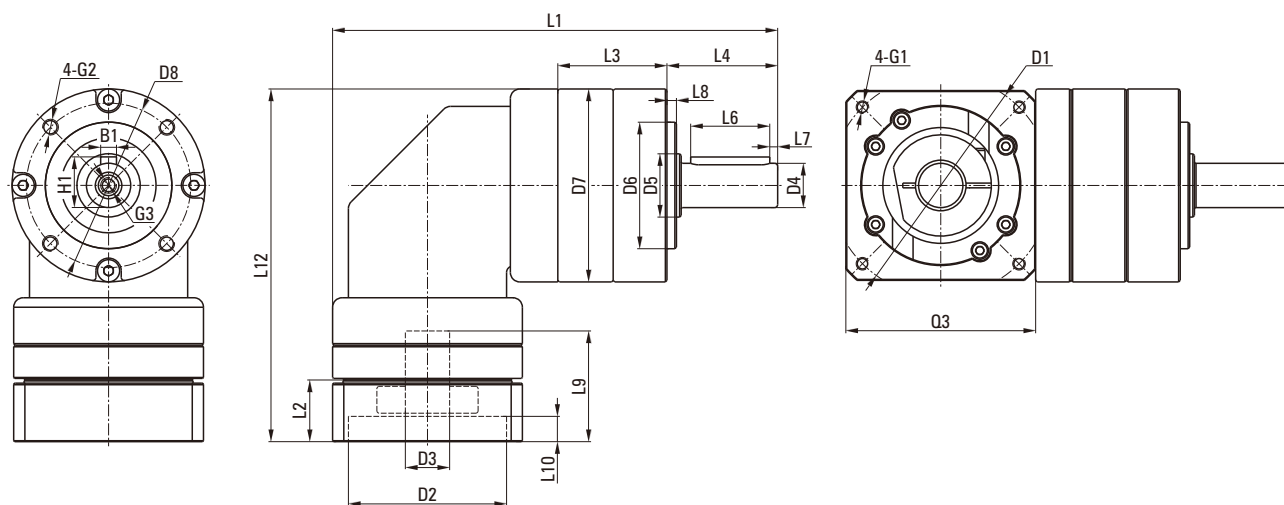
[单位 Unit: mm]

产品型号 Product type	060ZBFW		090ZBFW		60AFW		90AFW	
级数 Number of stage	1	2	1	2	1	2	1	2
L1箱体总长 L1 overall length	146.2	165.7	206.5	229.9	140.7	160.2	204.5	227.9
L3箱体长度 L3 body length	38	57.5	45.5	68.9	34.5	54	51.5	74.9
输出端 Output								
L4出轴长度 L4 output shaft length	37		48		35		40	
L5出轴长至轴肩 L5 output length to the shaft shoulder	28.5		36		30.5		36	
L6键长度 L6 key length	25		32		25		28	
L7键至轴末端长 L7 key length to shaft end	2		2		2.5		4	
L8凸台厚度 L8 boss thickness	7		10		3		3	
L11输出法兰厚度 L11 output flange thickness	8		10		8		10	
D4出轴直径 D4 output shaft diameter	Φ16h7		Φ22h7		Φ14h7		Φ20h7	
D5轴肩直径 D5 shaft shoulder diameter	Φ20		Φ30		Φ20		Φ30	
D6定位凸台直径 D6 spigot diameter	Φ50h7		Φ80h7		Φ50h7		Φ80h7	
D7箱体直径 D7 body diameter	Φ61		Φ90		Φ61		Φ90	
D8安装孔分布圆 D8 hole circle	Φ70		Φ100		Φ70		Φ100	
D9法兰安装孔 D9 mounting hole	Φ5.5		Φ6.5		Φ5.5		Φ6.5	
D10 法兰边宽 D10 mounting width	□62		□90		□62		□90	
B1键宽 B1 key width	5		6		5		6	
H1键高 H1 key height	18		24.5		16		22.5	
G3中心螺纹孔 G3 center screw hole	M5X15		M8X18		M5X15		M6X18	
输入端 Input								
L2输入端法兰长度 L2 input flange length	19.5		20.5		19.5		20.5	
L9电机轴长度 L9 motor shaft length	30		40		30		40	
L10定位凸台深 L10 spigot depth	8		7		8		7	
D1安装孔分布圆 D1 mounting hole distribution circle	Φ70		Φ90		Φ70		Φ90	
D2定位凸台直径 D2 spigot diameter	Φ50G7		Φ70G7		Φ50G7		Φ70G7	
D3输入轴轴径 D3 input shaft diameter	≤Φ14G7		≤Φ19G7		≤Φ14G7		≤Φ19G7	
G1安装螺纹孔X深度 G1 mounting threads X depth	M4X10		M5X12		M4X10		M5X12	
Q3输入法兰 Q3 input flange	□60		□80		□60		□80	

AEW行星减速机-机械参数

AEW PLANETARY GEAR BOX-MECHANICAL PARAMETER

尺寸图 Dimensional drawing



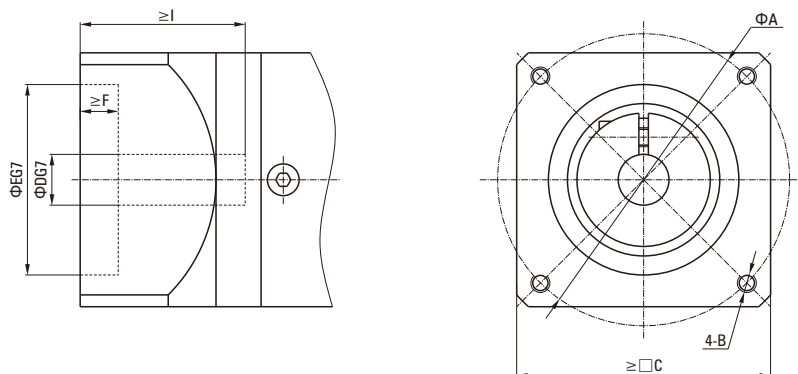
尺寸表 Dimensional table

[单位 Unit: mm]

产品型号 Product type	60AEW		90AEW	
级数 Number of stage	1	2	1	2
L1箱体总长 L1 overall length	140.7	160.2	204.5	227.9
L3箱体长度 L3 body length	34.5	54	51.5	74.9
输出端 Output				
L4出轴长度 L4 output shaft length	35		40	
L5出轴长至轴肩 L5 output length to the shaft shoulder	30.5		36	
L6键长度 L6 key length	25		28	
L7键至轴末端长 L7 key length to shaft end	2.5		4	
L8凸台厚度 L8 boss thickness	3		3	
D4出轴直径 D4 output shaft diameter	Φ14h7		Φ20h7	
D5轴肩直径 D5 shaft shoulder diameter	Φ20		Φ30	
D6定位凸台直径 D6 spigot diameter	Φ40h7		Φ60h7	
D7箱体直径 D7 body diameter	Φ61		Φ90	
D8安装孔分布圆 D8 hole circle	Φ52		Φ70	
B1键宽 B1 key width	5		6	
H1键高 H1 key height	16		22.5	
G2安装螺孔 G2 mounting screw hole	M5X10		M6X12	
G3中心螺孔 G3 center screw hole	M5X15		M6X18	
输入端 Input				
L2输入端法兰长度 L2 input flange length	19.5		20.5	
L9电机轴长度 L9 motor shaft length	30		40	
L10定位凸台深 L10 spigot depth	8		7	
D1安装孔分布圆 D1 mounting hole distribution circle	Φ70		Φ90	
D2定位凸台直径 D2 spigot diameter	Φ50G7		Φ70G7	
D3输入轴轴径 D3 input shaft diameter	≤Φ14G7		≤Φ19G7	
G1安装螺孔X深度 G1 mounting threads X depth	M4X10		M5X12	
Q3输入法兰 Q3 input flange	□60		□80	

伺服电机对应尺寸表 SERVO MOTOR CORRESPONDING SIZE TABLE

减速器输入端 Gearbox input



输入法兰与伺服电机对应尺寸表 Input flange and servo motor matching table

电机功率 Motor power (W)	电机尺寸 Motor size	安装距 Installation distance	螺纹孔 Threaded hole	边框 Frame	孔径 Aperture	止口 Stop	止口深度 Stop depth	轴伸 Shaft extension
		A	B	C	D	E	F	I
50	T1	45	M3	38	8	30	3	25
	T2	46	M4	40	6	30	3	25
	T3	47	M4	40	8	30	3	25
	T4	48	M3	42	8	30	3	25
100	T1	45	M3	38	8	30	3	25
	T2	46	M4	40	8	30	3	25
	T3	46	M4	40	8	30	3	25
	T4	48	M3	42	8	30	3	25
200	T1	70	M4	60	11	50	3	30
	T2	70	M5	60	14	50	3	30
	T3	70	M5	60	14	50	3	30
400	T1	70	M4	60	14	50	3	30
	T2	70	M5	60	14	50	3	30
	T3	70	M5	60	14	50	3	30
750	T1	90	M5	80	19	70	3	35
	T2	90	M6	80	16	70	3	40
	T3	90	M6	80	19	70	3	40
	T4	100	M6	86	16	80	3	35
	T5	145	M8	130	19	110	6	58
	T6	100	M6	86	19	80	3	40
1000	T1	100	M6	90	19	80	3	55
	T2	115	M6	100	24	95	3	45
	T3	115	M8	100	24	95	5	45
	T4	145	M8	130	22	110	6	58
	T5	145	M8	130	22	110	6	70
	T6	115	M8	100	22	95	5	45
	T7	145	M8	130	24	110	3	55
1500	T1	115	M8	100	19	95	3	55
	T2	115	M6	100	24	95	3	45
	T3	115	M8	100	24	95	3	45
	T4	145	M8	130	22	110	6	58
	T5	145	M8	130	22	110	6	70
	T6	115	M8	100	22	95	5	45
	T7	145	M8	130	24	110	3	55

伺服电机对应尺寸表
SERVO MOTOR CORRESPONDING SIZE TABLE

输入法兰与伺服电机对应尺寸表 Input flange and servo motor matching table

电机功率 Motor power (W)	电机尺寸 Motor size	安装距 Installation distance	螺纹孔 Threaded hole	边框 Frame	孔径 Aperture	止口 Stop	止口深度 Stop depth	轴伸 Shaft extension
		A	B	C	D	E	F	I
2000	T1	115	M8	100	19	95	3	55
	T2	115	M6	100	24	95	3	45
	T3	115	M8	100	24	95	3	45
	T4	145	M8	130	22	110	6	58
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
	T6	115	M8	100	22	95	5	45
2500	T1	115	M8	100	19	95	3	55
	T2	115	M6	100	24	95	3	45
3000	T1	130	M8	120	22	110	3	55
	T2	145	M8	130	28	110	6	65
	T4	145	M8	130	24	110	6	65
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
	T7	200	M12	175	35	114.3	10	65
3500	T1	130	M8	120	22	110	3	55
	T2	145	M8	130	28	110	3	63
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
4000	T1	145	M8	130	24	110	6	65
	T2	145	M8	130	28	110	6	65
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
	T6	200	M12	175	42	114.3	10	113
4500	T1	145	M8	130	24	110	6	65
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
	T6	200	M12	175	42	114.3	10	113
	T7	200	M12	175	35	114.3	10	65
5000	T1	145	M8	130	24	110	6	65
	T2	145	M8	130	28	110	6	65
	T5	200	M12	175	35	114.3	10	80
	T7	200	M12	175	35	114.3	10	65

注1)没有油封和尺寸不同时，安装带油封的马达有时需特别订货。
If an oil-seal is not present and the size is different, attachment of the oil-seal may correspond to special order, in some cases.

注2)马达轴为D形轴、锥形时需要特别订货。
If the motor shaft is of D-cut and taper type, it corresponds to a special order.

注3)标准外有时需要特别订货。欲知详情，请另外与本公司联系。
Out-of-standard may correspond to a special order in some cases, For details, contact us.

■ 安装马达的步骤 Assembly procedure

客户自行安装伺服马达时，请按以下要领进行安装。伺服马达的尺寸多种多样，除指定的产品外，有些马达可能会无法连接法兰，因为，一定要使用您订货时指定的马达。

If a customer personally assembles the servo motor and reducer please use the following tip. The reducer flange to which the servo motor is attached has different dimensions based on the motor specified. Therefore, assembly may be impossible for some motor. Make sure the correct motor is specified before ordering the reducer.

1. 安装无键马达 Spec. in case of assembling a motor without key

- ①取下橡胶帽，转动输入轴，使螺栓头和紧定螺钉的孔吻合。并确认固定螺栓已松开。
Take off the rubber cap, turn the input shaft, and match the head of the bolt to hole of set screw. Make sure that the set bolt is loosened.
- ②将马达轴平稳地插入输入轴（请确保不受阻塞地顺畅的插入）。请充分注意不要让马达倾斜插入。
Gradually put the motor shaft into the input shaft (Ensure that it is smoothly put in without jam). Be careful not to be inserted with the motor tilted.
- ③将马达固定在减速机上，并按指定的扭矩将螺栓拧紧。参考表1
Attach the motor to the reducer and fasten the bolt with designated fastening torque. See table 1.
- ④使用扭矩扳手等工具，按指定的扭矩将输入轴的固定螺栓拧紧。参考表2
Fasten the set bolt of the input shaft with designated fastening torque wrench, etc. See table 2.
- ⑤盖上橡胶帽。安装到此结束。
Put on the rubber cap. It is the end of assembling.

● 表1 Table1

马达固定螺栓 Motor combination bolt	拧紧扭矩 Fastening torque	
	(N·m)	(kgf·cm)
M3	1.0	10
M4	3.0	30
M5	5.8	60
M6	9.8	100
M8	19.6	200
M10	39.2	400
M12	68.6	700
M16	168	1650

● 表2 Table2

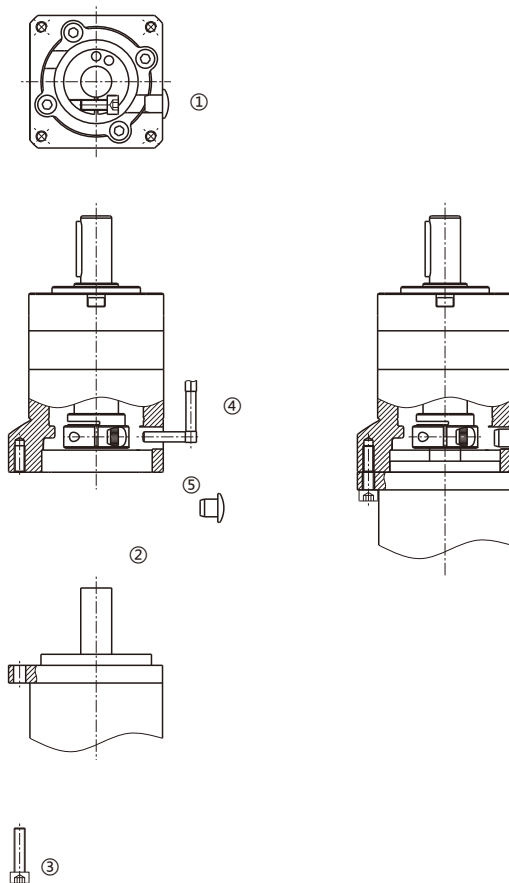
固定螺栓 Combination bolt	拧紧扭矩 Fastening torque	
	(N·m)	(kgf·cm)
M3	1.5	15
M4	3.5	35
M5	7.1	71
M6	12	120
M8	30	300
M10	60	612

带键槽式马达的键取下后，可以像上述无键马达一样安装。无需担心会滑动。

You can assemble the motor with keyway like above when take off the key. There is no risk of dislocation.

● AE/AF 系列示意图

AE/AF series schematic diagram



■ 减速机的安装 Reducer assembly

将减速机安装在设备上时，请在确认安装面平坦且无毛刺等后，使用扭矩扳手等工具按指定的扭矩用螺栓将其固定。参考表4
Jointing with reducerIn case of jointing a reducer with the device, make sure that the combining side is plane without inconsistency, and when assemble reducer outo equipment, ensuring assembly surface smooth and without burr. See table 4.

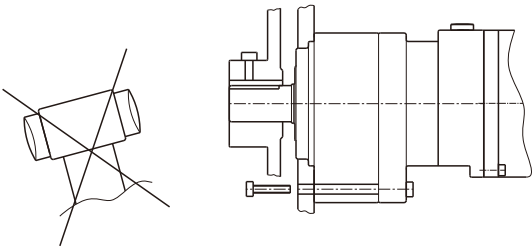
● 表4 Table 4

减速机固定螺栓 Reducer combination bolt	拧紧扭矩 Fastening torque	
	(N·m)	(kgf·cm)
M5	5.8	60
M6	9.8	100
M8	19.6	200
M10	39.2	400
M12	68.6	700
M16	16.8	1650

■ 连接输出轴 Connection to the output shaft

注意事项 Cautions:

- 1、在输出轴上安装耦合器、滑轮等时，请勿在输出轴上施加过大的轴向负荷。
When assemble a coupling, pulley, etc. onto the output shaft,make sure that excessive axial load not be given to the output shaft.
- 2、请勿使用强力将轴敲入，以免使轴承或减速机内部受到损伤。
In case of strongly hitting the shaft with a hammer, the shaft inlet or the inside of the reducer may be damaged, therefore it shall be prohibited.
- 3、安装的耦合器等的轴和键槽如有较大松动，可能会导致设备烧毁，安装时请充分注意。
If the shaft or key of a coupling assembled is loosed, it may cause carbonization, so be careful when assembling.
- 4、安装耦合器等时，请使用固定螺栓来将键固定住。
For assembling of a coupling, fix the key with a set bolt.
- 5、连接时请充分调校轴心。
Please adjust shaft centre carefully in connecting.



 **中大力德****QINGYAO**
SYSTEMS**Shanghai Office :**

Room 712, Building A,
DeBi Easy Park (Xinhongqiao),
No. 605 Huaxu Highway,
Qingpu District, Shanghai 201702, China.
中国上海市青浦区华徐公路605号西虹桥德必易园A栋712室

**TEL : +86-21-6076-7727****Mail : shqingyao@gmail.com****www.qsystems.com****www.qsystems.cn**